

Arş.Gör. Doğan Altan

Kişisel Bilgiler

E-posta: daltan@itu.edu.tr

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: feemajMAAAAJ

ORCID: 0000-0002-5053-4954

Publons / Web Of Science ResearcherID: AAN-6825-2020

ScopusID: 55635763500

Yoksis Araştırmacı ID: 103962

Eğitim Bilgileri

Doktora, İstanbul Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği Anabilim Dalı, Türkiye 2014 - 2021
Yüksek Lisans, İstanbul Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği Anabilim Dalı, Türkiye 2011 - 2014

Lisans, İstanbul Teknik Üniversitesi, Bilgisayar Ve Bilişim Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2008 - 2011

Yabancı Diller

İngilizce

Yaptığı Tezler

Doktora, Identification of object manipulation anomalies for service robots, İstanbul Teknik Üniversitesi, Lisansüstü Eğitim Enstitüsü, 2021

Yüksek Lisans, Isolation of action execution failures for cognitive robots, İstanbul Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Bilgisayar Mühendisliği Anabilim Dalı, 2014

Araştırma Alanları

Teknik Bilimler, Bilgisayar Bilimleri, Yapay Zeka, Bilgisayarda Öğrenme ve Örüntü Tanıma

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

I. What went wrong? Identification of everyday object manipulation anomalies

Altan D., Sarıel Uzer S.

INTELLIGENT SERVICE ROBOTICS, cilt.14, sa.2, ss.215-234, 2021 (SCI-Expanded)

II. Optimization of real-world outdoor campaign allocations

Akdogan F., Altan D., Peker E., Ustun A., Sarıel Uzer S.

TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, cilt.28, sa.3, ss.1276-1292, 2020
(SCI-Expanded)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Bilişsel Robotlarda Gündelik Etkileşim Anomalilerinin Tanısı (in Turkish)**
ALTAN D., AK A. C., SARIEL S.
TORK 2018, Türkiye, 12 - 14 Nisan 2018
- II. **Empirical Analysis of Probabilistic Methods for Failure Isolation in Robots**
Altan D., Sariel S.
Tenth International Workshop on Cognitive Robotics (CogRob2016) at 2016 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2016), Daejeon, Güney Kore, 9 - 14 Ekim 2016, ss.1-7
- III. **Bilişsel Robotlar için Olasılıksal Hata Tanısı**
Altan D., Sariel S.
Türkiye Robotbilim Konferansı (ToRK), İstanbul, Türkiye, 26 - 27 Ekim 2015, ss.1-2
- IV. **Robust task execution through experience-based guidance for cognitive robots**
Sariel S., YILDIZ P., Karapınar S., Altan D., KAPOTOGLU M.
17th International Conference on Advanced Robotics, ICAR 2015, İstanbul, Türkiye, 27 - 31 Temmuz 2015, ss.663-668
- V. **Probabilistic failure isolation for cognitive robots**
Altan D., Sariel-Talay S.
27th International Florida Artificial Intelligence Research Society Conference, FLAIRS 2014, Florida, Amerika Birleşik Devletleri, 21 - 23 Mayıs 2014, ss.370-375
- VI. **Diagnosis of action execution failures for cognitive robots Bilişsel robotlar için eylem yürütme hatalarının tanısı**
Altan D., Sariel S.
2014 22nd Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2014, Trabzon, Türkiye, 23 - 25 Nisan 2014, ss.1559-1562
- VII. **Hierarchical HMM-based failure isolation for cognitive robots**
Altan D., Sariel-Talay S.
6th International Conference on Agents and Artificial Intelligence, ICAART 2014, Angers, Fransa, 6 - 08 Mart 2014, cilt.2, ss.299-304
- VIII. **Robots that create alternative plans against failures**
USUG C. U., Altan D., Sariel-Talay S.
10th IFAC Symposium on Robot Control, SYROCO 2012, Dubrovnik, Hırvatistan, 5 - 07 Eylül 2012, cilt.45, ss.461-466
- IX. **A Robust Planning Framework for Cognitive Robots**
Karapınar S., Altan D., Sariel S.
AAAI-2012 Workshop on Cognitive Robotics (CogRob), Toronto, Kanada, 22 - 26 Temmuz 2012, ss.102-108
- X. **An Integrated Planning and Learning Framework for Autonomous Mobile Robots**
USUG C. U., Altan D., Karapınar S., Ersen M., Sariel S.
5th International Conference on Cognitive Systems, Viyana, Avusturya, 22 - 23 Şubat 2012, ss.109

Metrikler

- Yayın: 13
Atıf (Scopus): 9
H-İndeks (Scopus): 2

Akademî Dışı Deneyim

Simula Research Laboratory